

附件 1:

课程安排

日期	时间	活动内容	主持人	负责人 / 主讲人
11月13日 星期一	8:30-8:40	开班仪式	方明	校领导
	8:40-8:50	班主任宣布班级规定, 合影留念	方明	王凤坤
	8:50-9:00	人机交互技术及应用主题引述	杨菁菁	
	9:00-10:30	虚拟场景显示与人眼视觉感知	杨菁菁	陈纯毅
	10:30-12:00	虚拟场景显示与人眼视觉感知	杨菁菁	陈纯毅
	12:00-13:30	午休		
	13:30-15:00	人形机器人及其在智能辅助穿衣中的应用	杨菁菁	高一星
	15:00-15:30	间休		
	15:30-17:00	脑机接口的理论前提: 从人脑信息加工特点出发	杨菁菁	高玉林
11月14日 星期二	8:25-8:30	智能成像技术及应用主题引述	邓莉巾	
	8:30-10:00	光场与未来显示技术	邓莉巾	王世刚
	10:00-10:30	间休		
	10:30-12:00	光场 3D 显示技术产业化的探讨	邓莉巾	谈宝林
	12:00-13:30	午休		
	13:30-15:00	多源光学探测与成像技术	邹阳阳	朱杨
	15:00-15:30	间休		
	15:30-17:00	多源光学探测与成像技术	邹阳阳	朱杨
11月15日 星期三	8:25-8:30	机器视觉技术及应用主题引述	方明	
	8:30-10:00	机器视觉技术及应用前景分析		董劲波
	10:00-10:30	间休		
	10:30-12:00	机器视觉技术及应用前景分析		董劲波
	12:00-13:30	午休		
	13:30-15:00	智能视觉分析——改变未来的关键技术与应用探索		孔俊

	15:00-15:30	间歇		
	15:30-17:00	基于片上网络的先进智能计算芯片架构		李思照
11月16日 星期四	8:25-8:30	智能控制技术及应用主题引述	方宇超	
	8:30-10:00	从自动控制到智能控制：技术演进与应用前景	方宇超	王昱棠
	10:00-10:30	间歇		
	10:30-12:00	伺服系统中的稳定与智能控制		方宇超
	12:00-13:30	午休		
	13:30-15:00	走进人工智能的源头——无处不在的控制论	方宇超	唐志国
	15:00-15:30	间歇		
	15:30-17:00	走进人工智能的源头——无处不在的控制论	方宇超	唐志国
	11月17日 星期五	8:25-8:30	智能机器人技术及应用主题引述	苏成志
8:30-10:00		松软地面仿生移动机构及装备研究	刘桂岐	张锐
10:00-10:30		间歇		
10:30-12:00		基于仿生张拉整体结构的行走机器人	刘桂岐	孙建伟
12:00-13:30		午休		
13:30-15:00		面向运动损伤的肩关节康复外骨骼机器人技术及应用	刘桂岐	郭亮
15:00-15:30		间歇		
15:30-17:00		机器人离线编程技术在自动化中的应用	刘桂岐	郭瑞军
		提醒学员及时完成作业	苏成志	